# 実用 昭和60-

⑩日本国特許庁(JP)

①実用新案出願公開

⑩ 公開実用新案公報 (U)

昭60-72561

@Int Cl.4 G 01 N F 02 D 27/58 41/00 G 05 D 23/19 識別記号

庁内整理番号

B-7363-2G 7813-3G 2117-5H

母公開 昭和60年(1985)5月22日

(全 頁)

審査請求 未請求

❷考案の名称

酸素センサのヒーク制御装置

②実 顧 昭58-163818

魯田 願 昭58(1983)10月21日

砌考 案 者 北 砂考 者 永

横須賀市夏島町1番地 日産自動車株式会社追浜工場内 横須賀市夏島町1番地 日産自動車株式会社追浜工場内

初雄 ①出 駐 人 日産自動車株式会社

原

石

横浜市神奈川区宝町2番地

少代 理 弁理士 有我 軍一郎

BEST AVAILABLE COPY

### 明 細 書

#### 1. 考案の名称

酸素センサのヒータ制御装置

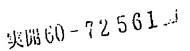
2. 実用新案登録請求の範囲

3. 考案の詳細な説明

(技術分野)

本考案は、エンジンの空燃比制御装置に用いられる酸素センサのヒータ制御装置に関する。 (従来技術)

1





# **分開実用** 昭和 60—72561

近時、エンジンの吸入混合気の空燃比を精度よく目標値に制御するために、排気系に酸素センサを設けて、空燃比と相関関係をもつ排気中の酸素濃度に応じて燃料供給量をフィードバック制御している。

E = (RT/4F) · ln (Pa/Pb) 但し、R: 気体定数、T = 絶対温度





F:ファラディ定数、

Pa:基準電極の酸素分圧、

Pb:酸素電極の酸素分圧 (排気ガ

スの有する酸素分圧)

なるネルンストの式によって表される起電力E が発生する。この起電力Eは、所定の空燃比を 境として稀薄側から過濃側に切り換ったとき、 プラス側へ大きく急変化する。これらの基準電 極、酸素電極および固体電解質は全体として排 気中の酸素濃度を検出する酸素濃度検出用素子 部 5 (以下、素子部という)を構成しており、 この素子部5により検出された酸素濃度は酸素 センサ1の出力Vsとしてバッファアンプ6を 介して空燃比制御手段7に出力されている。こ の出力Vsは酸素センサ1の温度が変化すると、 急変化する空燃比の値が変化する。そこで、酸 素センサ 1 の温度を調整するようにヒ−タ 4 が 設けられており、ヒータ4は素子部5の近傍に 配設され該素子部5を加熱してその活性状態( 詳しくは固体電解質の活性状態)を適切に維持





## 公開享用 昭和60-7-61

している。ヒータ4には電流制御回路8から電 流が供給されており、電流制御回路8は負荷検 出回路9からの信号に基づいてヒータ4への電 流を制御している。負荷検出回路9は排気温度 と相関関係をもつエンジンの負荷状態を検出し ており、高負荷運転時には〔し〕(低電圧)信 号を、低負荷運転時には〔H〕(髙電圧)信号 を電流制御回路8に出力する。電流制御回路8 はトランジスタQ1と抵抗R1、R2より構成 されており、前記(H)信号が供給されるとト ランジスタQ1をONとしてヒータ 4 にバッテ リから直接大電流を供給し、一方、前記〔L〕 信号が供給されると、トランジスタQ1をOF Fとしてヒータ4に抵抗R1を介して小電流を 供給する。したがって、ヒータ4に通電される 電流値が負荷の大きさによって2段階に調整さ れ、酸素センサ1の温度が負荷によって大きく 変動しないように調整されている。そして、こ のように適温に調整された酸素センサ1の出力 信号Vsに基づいて空燃比制御手段7が図示し





ない燃料供給手段(例えば、インジェクタ)の 供給する燃料供給量を制御して空燃比を目標空 燃比に制御している。

しかしながら、このような従来の酸素セン サのヒータ制御装置にあっては、排気温度をエ ンジン負荷より推定しヒータに供給する電流を 該エンジン負荷に基づいて 2 段階に制御する構 成となっていたため、酸素センサの温度を運転 状態に対応して精密に制御することができない という問題点があった。すなわち、酸素センサ の温度は車速や排気温度等の変化に伴って大き く変化しており、単に負荷の大きさのみに基づ いてヒータ電流を2段階に制御するだけでは、 酸素センサの温度を所定の値に維持することが できない。そして、酸素センサの温度の変化に 伴って酸素センサの出力が急変化する空燃比の 値が変化する。また、このような不具合は酸素 センサ (詳しくは素子部5) に供給する流し込 み電流の値を変えることにより、理論空燃比よ り稀薄 (リーン) な空燃比を検出するような方



## 開実用 昭和60—72561



式のもの(例えば、本出願人が先に出願した特開昭56-89051号公報参照)においては、特に著しく現れ空燃比判断が不正確となる。したがって、空燃比の制御を精度よく行うことができないという問題点があった。

### (考案の目的)

そこで本考案は、運転状態に応じて酸素センサが所定温度となるようにヒータに供給する目標電力を設定し、この目標電力となるようにヒータに供給する電力を制御することにより、ヒータの発熱量を制御して酸素センサの温度を常に所定温度に維持し、空燃比制御の精度を向上させることを目的としている。

#### (考案の構成)

本考案による酸素センサのヒータ制御装置は、エンジンの排気中の酸素濃度を検出する酸素濃度検出用素子部と、供給される電力により発熱して該素子部を加熱するヒータと、を有する酸素センサと、エンジンの運転状態を検出するエンジン状態検出手段と、運転状態に応じて





前記素子部が所定温度となるようにヒータに供給する目標電力を設定する設定手段と、目標電力となるようにヒータに供給する電力を制御するヒータ制御手段と、を備えており、酸素センサの温度を常に所定温度に制御するものである。 (実施例)

以下、本考案を図面に基づいて説明する。

第2図は本考案の第1実施例を示す図であり、本実施例の説明にあたり第1図に示した従来例と同一構成部分には同一符号を付しその説明を省略する。

まず、構成を説明すると、第2図において、11は設定手段であり、設定手段11は記憶回路12、選択回路13、D/A変換回路14、一次遅れ回路15およびバッファアンプ16より構成されている。記憶回路12にはヒータ4に供給する電圧VALとの以下、印加電圧という)を目標電圧VALとの運転状態に対応した最適値として予め設定、記憶なれている。この基本電圧値Veは酸素センサ

7

# 開実用 昭和60





1の素子部5の温度を種々の運転状態において 常に一定に保つに必要な目標電圧Valに対応し た値として設定されるもので、種々の条件下で エンジンを運転させることにより予め実験的に 求められ、×軸のアドレスQ×と×軸のアドレ ス Q y によって指定される 2 次元のテーブルマ ップとして、例えば複数個の行列状に記憶され ている。なお、素子部5の温度は、例えばヒー タ4の抵抗と密接な相関関係があり、このヒー タ 4 の抵抗を求めることにより素子部 5 の温度 を正確に算出することができる。記憶回路11に は選択回路12からのアドレス信号Sx、Syが 入力されており、選択回路12は×軸アドレス指 定回路17およびy軸アドレス指定回路18より構 成されている。 x 軸アドレス指定回路 17にはエ ンジン回転数センサ19からの回転数信号Nが入 力されており、×軸アドレス指定回路17は回転 数に応じて上記基本電圧値Veのx軸のアドレ スαχを指定しアドレス信号Sxを出力する。 また、y軸アドレス指定回路18にはエンジンへ

の燃料供給量を検出している燃料供給量センサ 20からの供給量信号Q「が入力されており、 y 軸アドレス指定回路18は燃料供給量に応じて上 記基本電圧値Veのy軸のアドレスQyを指定 しアドレス信号Syを出力する。上記回転数セ ンサ19および燃料供給量センサ20はエンジンの 運転状態を検出するエンジン状態検出手段21を 構成している。したがって、選択回路13は記憶 回路12に記憶されている基本電圧値 V e から運 転状態に応じた最適な値のアドレスQx、Qy を指定、選択する。記憶回路12は選択回路13に より指定されたアドレス Qx、 Qyの基本電圧 値 V e をデジタル信号として D / A 変換回路 14 に出力しており、 D / A 変換回路 14 はこのデジ タル信号をアナログ信号 VA に変換している。 D/A変換回路14の出力VA は一次遅れ回路15 に入力されており、一次遅れ回路15は抵抗R3 とコンデンサC1より構成されている。一次遅 れ回路15は上記出力VAの一次遅れ信号VALを バッファアンプ16を介して目標電圧 Val として

# **公開実用** 昭和60—72561

ヒータ制御手段22に出力する。したがって、設 定手段11はエンジンの運転状態に応じて業子部 5 が所定温度となるように、ヒータ 4 に供給す る目標電力、本実施例では目標電圧VALを設定 している。ヒータ制御手段22はオペアンプOP 1、抵抗R4およびトランジスタQ2より構成 されており、オペアンプOP1のプラス端子に は目標電圧VALが入力されている。したがって、 ヒータ制御手段22はヒータ4への印加電圧 Vw が目標電圧VALとなるようにオペアンプOPI でトランジスタQ2をON/OFF制御してい る。ヒータ 4 は印加される電圧 Vn の大きさに 応じて発熱し、素子部 5 を加熱する。すなわち、 本実施例ではヒータ制御手段22がヒータ4への 印加電圧 Vn を制御することにより、ヒータ 4 の発熱量を制御している。

次に作用を説明する。

一般に、定常運転において酸素センサから 流出する熱は排気ガスの温度と流速によって決 定され、その排気温度と流速はエンジンの運転



ジンの運転状態を検出し、その運転状態から排 気温度と流速を求めれば、酸素センサの温度を 知ることができる。ここで、運転状態を表示す る信号のうち、排気温度と流速に対して密接な 相関関係を有する信号としては、例えば吸気量 信号、回転数信号、燃料供給量信号、点火進角 信号、排気還流量信号等がある。しかしながら、 これらすべての信号に基づいて酸素センサの温 度を演算することは実際上困難である。また、 このようにすべての信号に基づかなくても実用 的には回転数信号と燃料供給量信号により適切 に運転状態を検出することができ、酸素センサ の温度を知ることができる。例えば、電子制御 によるエンジンでは点火進角、排気還流量、混 合比補正等は回転数と燃料供給量に基づいて作 成された2次元のテーブルマップから最適値を 読み出すことによりオープン制御されており、 エンジンの運転性が実用的に十分な状態に維持

状態に応じて変化している。したがって、エン

The second secon

されている (日産自動車株式会社「ECCS.

レ系エンジン技術解説書」 1 9 7 9 年 6 月発行参照)。

すなわち、エンジンが運転されると、エンジン状態検出手段17が運転状態を検出し、選択回路13がこの運転状態に応じて記憶回路12に設定、記憶されている基本電圧値 Ve から該当する最適値を選択する。この場合、運転状態を表

示している回転数信号Nと燃料供給信号Qfの 瞬時値は、実際にはそのときの排気温度と流速 を表すものではなく、その一次遅れ信号がその ときの排気温度と流速にほぼ近似したものとな る。したがって、基本電圧値VeはD/A変換 回路19を介して一次遅れ回路20に入力された後、 一次遅れの目標電圧Vォレとしてヒータ制御手段 22に出力される。ヒータ制御手段22はヒータ 4 への印加電圧 V H を目標電圧 VALとなるように 制御して素子部5の温度を所定値に制御する。 したがって、酸素センサ1を所定温度に精度よ く制御することができ、素子部 5 の出力特性を 安定したものとすることができる。その結果、 広範囲な運転状態に対応して精度よく排気中の 酸素濃度を検出することができ、空燃比制御の 梢度を向上させることができる。

第3図は本考案の第2実施例を示す図であり、この実施例ではヒータ制御手段24が抵抗 R 5とトランジスタQ3のみで構成され、オペアンプが省略されている。したがって、この実施



例においても、精度はやや低下するが前記実施例と同様の効果を得ることができる他、簡易かつ安価にヒータ4への印加電圧 Vn を目標電圧 Val に制御することができる。

なお、上記各実施例では2つの信号N、Q fに基づいて目標電圧 VAL を設定しているが、 例えば前述した各信号のうち2つ以上の信号に 基づいて目標電圧 VAL を設定するようにしても よく、その場合には酸素センサの温度をさらに 精度よく制御することができる。

また、上記各実施例では記憶回路の記憶容量を大きくすればヒータ制御の精度を向上させることができるが、記憶容量が限られているような場合には、直線あるいは2次曲線等によってデータ補間を行うようにすればヒータ制御の精度の低下を防ぐことができる。

次に、第4図は本考案の第3実施例を示す 図であり、この実施例ではヒータ制御手段26が ヒータ4に供給する電流 In を制御することに より、ヒータ4に供給する電力を制御している。





すなわち、ヒータ制御回路26は電流制御回 路27および電流値検出回路28より構成されてお り、電流制御回路27には目標電圧 VAL が入力さ れている。電流制御回路27はオペアンプOP2、 トランジスタQ4および抵抗R6より構成され ており、抵抗R7を介してヒータ4に電流IH を供給している。この電流 IH の大きさは抵抗 R7の両端間の電圧降下として電流値検出回路 28により検出されており、電流値検出回路28は オペアンプOP3、OP4および抵抗R7、R 8、R9、R10、R11により構成されている。 そして、電流制御回路27には電流値検出回路28 の出力が入力されており、電流制御回路21はヒ - 夕 4 に供給する電流 l H を一次遅れの目標電 圧 VAL に対応した電流値となるように側御して いる。なお、この実施例では基本電圧値Veが 素子部 5 を所定温度とするような電流 In に対 応した値として設定されている。

したがって、この実施例においても前記第 1実施例と同様に酸素センサ 1 を所定温度に精

## 公開実用 昭和 00- 72561



度よく制御することができる。

### (効果)

本考案によれば、酸素センサを所定温度に制御することができるので、酸素センサの出力特性を常に安定したものとすることができ、広範囲な運転状態に対応して精度よく排気中の酸素濃度を検出することができる。その結果、空燃比制御の精度を向上させることができる。

また、上記第2実施例にあっては、ヒータ 制御手段を抵抗とトランジスタのみで構成する ことにより、簡易かつ安価にヒータへの印加電 圧を制御することができる。

### 4. 図面の簡単な説明

第1図は従来の酸素センサのヒータ制御装置を示す構成図、第2図は本考案の第1実施例を示す構成図、第3図は本考案の第2実施例を示すそのヒータ制御手段の回路図、第4図は本考案の第3実施例を示すそのヒータ制御手段の回路図である。

1 ……酸素センサ、

4 … … ヒ ー タ、

5 ……酸素濃度校出用素子部、

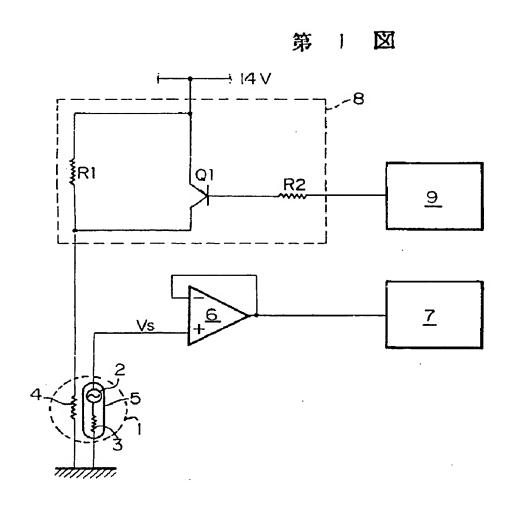
11 ……設定手段、

21 --- エンジン状態検出手段、

22、24、26……ヒータ制御手段。

実用新案登録出願人 日産自動車株式会社 代 理 人 弁理士 有 我 軍 一 郎

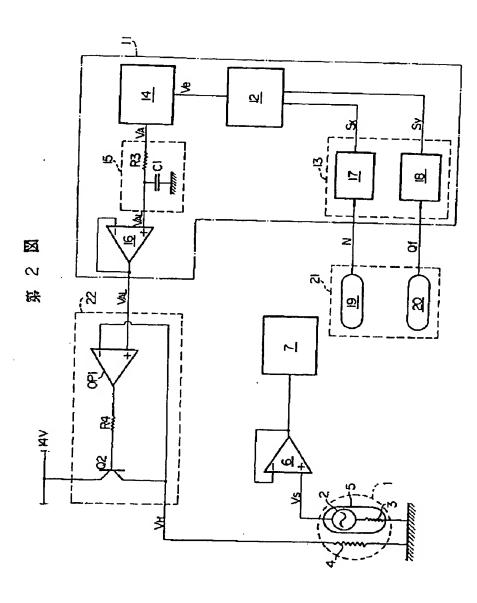
# 



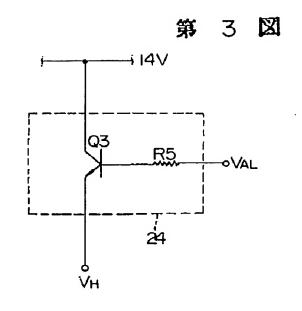
616

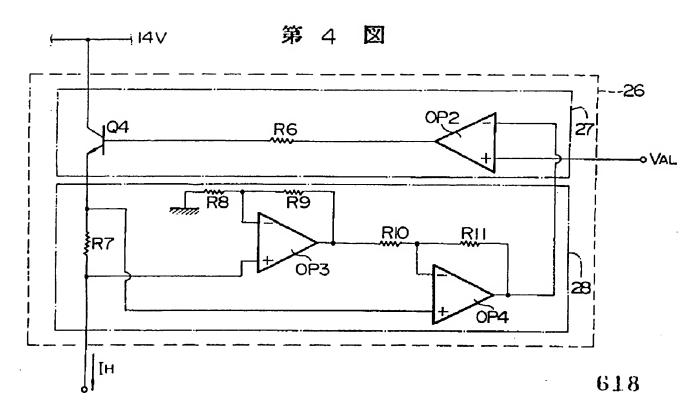
実明60-72561 :

代理人 邻唑 有我軍一郎



# 公胃実用 昭和60-- 2561





实现 60 - 72 5 6 1 : 代理人 <del>개理</del>士 有我軍一郎

This Page Blank (uspto)

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

### **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:	
	BLACK BORDERS
	☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
	FADED TEXT OR DRAWING
	BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
	☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
	☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
	☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
	☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
	☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

### IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

This Page Blank (uspto)